

DOZENT:

Dr. Ingo Hoffmann

Ingo.Hoffmann@HS-Fresenius.de

LINEARE ALGEBRA UND ANALYSIS

10. Vorlesung – Zusatzinformationen

1 Lernstand - Zusammenfassung

- Wiederholung multidimensionale Analysis inkl. Beispielrechnungen:
 - Höhenlinien
 - Homogenität
 - Lokale Extrema / Sattelpunkte (Anwendung: Optimierung ohne Nebenbedingungen)
 - Partielle Elastizität
 - Lagrange-Ansatz (Anwendung: Optimierung mit Nebenbedingungen)
- Einführung der *Cramerschen Regel* als Lösungsschema für lineare Gleichungssysteme. In Beispielrechnungen verdeutlicht an mehreren linearen 2×2 Gleichungssystemen¹.
- Definition der erweiterten Koeffizientenmatrix. Einführung von Vektoren und Matrizen. Berechnung der Determinante einer 2×2 Matrix.
- Untersuchung der Lösbarkeit von linearen 2×2 Gleichungssystemen anhand der bei der Cramerschen Regel genutzten Matrizen und deren Determinanten; inkl. geometrische Interpretation im xy -Koordinatensystem.
- Beispiel eines 4×4 linearen Gleichungssystem zur Leistungsverflechtung in einem Unternehmen (Rechnungswesen), vgl. auch Abschnitt 2.
- Verallgemeinerte Darstellung von linearen Gleichungssystemen: $\mathbf{A} \cdot \vec{x} = \vec{b}$. Mit Koeffizientenmatrix² $\mathbf{A} \in \mathbb{R}^{m \times n}$ und Vektoren $\vec{x}, \vec{b} \in \mathbb{R}^n$.

¹Der Ausdruck 2×2 System wird gesprochen als „2 Kreuz 2 System“. Analog: $m \times n$ wird gesprochen „ m Kreuz n “.

²Reelle Vorfaktoren des linearen Gleichungssystems als Zahlenschema mit m Zeilen und n Spalten. Bei der Bezeichnung erst die Zeilenzahl m nennen und dann die Spaltenzahl n . Merkregel: Zeile vor Spalte!

2 Cramersche Regel - Anwendungsbeispiel

Betrachtet wird noch einmal im Detail die Leistungsverflechtung der beiden Hilfskostenstellen im Beispiel aus der Vorlesung. Die Zuordnung der Kosten war über folgendes Gleichungssystem gegeben:

$$\begin{aligned}x_1 &= 500 + 0.3 x_2 \\x_2 &= 400 + 0.2 x_1.\end{aligned}\tag{1}$$

Gesucht sind die Kosten x_1 und x_2 der beiden Hilfskostenstellen.

2.1 Sortieren des Gleichungssystems

Alle gesuchten Größen auf die linke Seite bringen und in der Reihenfolge ihrer Indizes sortieren und – wenn erforderlich – fehlenden Vorfaktor „1“ ergänzen:

$$\begin{aligned}1 x_1 - 0.3 x_2 &= 500 \\-0.2 x_1 + 1 x_2 &= 400.\end{aligned}\tag{2}$$

2.2 Erweiterte Koeffizientenmatrix

$$\left(\begin{array}{cc|c} a & b & e \\ c & d & f \end{array} \right) = \left(\begin{array}{cc|c} 1 & -0.3 & 500 \\ -0.2 & 1 & 400 \end{array} \right)$$

2.3 Untersuchung der Koeffizientenmatrix A

$$A = \begin{pmatrix} a & b \\ c & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & -0.3 \\ -0.2 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \det A = 1 \cdot 1 - (-0.2) \cdot (-0.3) = 0.94 \neq 0$$

Weil die Determinante der Koeffizientenmatrix ungleich Null ist, ist das lineare Gleichungssystem (1) eindeutig lösbar.

2.4 Untersuchung der Matrix B_1

$$B_1 = \begin{pmatrix} e & b \\ f & d \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 500 & -0.3 \\ 400 & 1 \end{pmatrix} \rightarrow \det B_1 = 620$$

2.5 Untersuchung der Matrix B_2

$$B_2 = \begin{pmatrix} a & e \\ c & f \end{pmatrix} = \begin{pmatrix} 1 & 500 \\ -0.2 & 400 \end{pmatrix} \rightarrow \det B_2 = 500$$

2.6 Lösung mit Cramerscher Regel und Lösungsmenge

$$\left. \begin{aligned}x_1 &= \frac{\det B_1}{\det A} = \frac{620}{0.94} = 659.57 \\x_2 &= \frac{\det B_2}{\det A} = \frac{500}{0.94} = 531.91\end{aligned} \right\} \rightarrow \mathbb{L} = \{(659.57, 531.91)\}$$